

ZŁOŻONE SYSTEMY STEROWANIA – PROJEKT

ZADANIE 1

dr hab. inż. Grzegorz Mzyk, prof. PWr.

A. Symulacja systemu Hammerstina

- wejście o charakterze losowym
- charakterystyka nieliniowa jako kombinacja liniowa ortogonalnych (względem wejścia) funkcji bazowych (t parametrów)
- blok dynamiczny typu FIR (s parametrów)
- zakłócenie nieskorelowane, niezależne od wejścia

B. Identyfikacja metodą agregacji parametrów (iloczynny mieszane) metodą NK i dekompozycja SVD.

C. Identyfikacja dwupoziomowa

- etap 1: identyfikacja odpowiedzi impulsowej (metoda korelacyjna)
- etap 2: optymalizacja względem każdego z parametrów charakterystyki nieliniowej

Raport pisemny proszę przygotować w postaci pliku w formacie PDF i wysłać go na adres **grzmzy@gmail.com** do końca listopada 2020, w temacie wiadomości wpisać 'ZSS1'.